

**О. П. Семичев, Ю. П. Шумилов** (Москва, АО «НПК «СПП»).  
**Моделирование и анализ передаточной функции метода тройной корреляции.**

При получении неискаженных, в том числе, турбулентной атмосферой изображений низкоорбитальных космических объектов с применением астрономического метода тройной корреляции (МТК) возникает проблема короткого времени сохранения «постоянного ракурса» (т. е. наблюдения одной и той же «картинки» объекта). Это диктует очень жесткие требования по количеству кадров, которое будет удовлетворять требованию «постоянного ракурса». С другой стороны, при сильной турбулентности атмосферы и значительных остаточных абберациях обусловленных оптико-механических трактом и системой разгрузки, МТК не будет работать при малой серии кадров. В работе [1] было предложено, сначала использовать адаптивную оптику для частичной компенсации искажений в каждом кадре, а потом использовать МТК. Установить области эффективной работы такой комплексной работы можно не прибегая к моделированию алгоритма МТК в целом, а лишь моделируя и анализируя его характеристику — передаточную функцию метода тройной корреляции, далее ПФ.

Запишем ПФ в виде

$$h(\vec{f}_1, \vec{f}_2) = \overline{G(\vec{f}_1)G(\vec{f}_2)G^*(\vec{f}_1 + \vec{f}_2)}$$

$$= \overline{\iiint d\vec{\rho}_1 d\vec{\rho}_2 d\vec{\rho}_3 A(\vec{\rho}_1)A\left(\vec{\rho}_1 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}_1\right)A(\vec{\rho}_2)A\left(\vec{\rho}_2 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}_2\right)A(\vec{\rho}_3)A\left(\vec{\rho}_3 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)(\vec{f}_1 + \vec{f}_2)\right)}$$

$$\times \exp i\left[\varphi(\vec{\rho}_1) - \varphi\left(\vec{\rho}_1 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}_1\right) + \varphi(\vec{\rho}_2) - \varphi\left(\vec{\rho}_2 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}_2\right) - \varphi(\vec{\rho}_3) + \varphi\left(\vec{\rho}_3 - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)(\vec{f}_1 + \vec{f}_2)\right)\right],$$

где  $\overline{\exp(\dots)}$  — означает (здесь и далее) усреднение по ансамблю,  $G(\vec{f})$  — пространственно-частотная характеристика системы атмосфера-телескоп (ПЧХ), имеющая вид

$$G(\vec{f}) = C \int g(\vec{r}) \exp(-i\vec{r}\vec{f}) d\vec{r} = C \int A(\vec{\rho}) A\left(\vec{\rho} - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}\right) \exp i\left[\varphi(\vec{\rho}) - \varphi\left(\vec{\rho} - \left(\frac{\lambda l}{2\pi}\right)\vec{f}\right)\right] d\vec{\rho},$$

$\varphi(\vec{\rho}, t)$  — фазовые флуктуации,  $C$  — нормирующий множитель,  $A(\vec{\rho})$  — функция зрачка,  $A(\vec{\rho}) = 1$  при  $\vec{\rho} \in A$ ;  $A(\vec{\rho}) = 0$  при  $\vec{\rho} \notin A$ ,  $\lambda$  — длина волны,  $l$  — расстояние от апертуры до плоскости изображения,  $\vec{f} \geq 2\pi\vec{r}_0/\lambda$ . Причем регистрируются короткоэкспозиционные изображения  $T_{\text{эксп}} \leq 10^{-3}c$ . Для гауссовской статистики фазы с  $\overline{\varphi(\vec{\rho}, t)} = 0$  и корреляционной функцией  $\overline{\varphi(\vec{\rho}_1)\varphi(\vec{\rho}_2)} = \sigma_\theta^2 b(\vec{\rho}_1 - \vec{\rho}_2)$ ,  $b(\vec{\rho}_1 - \vec{\rho}_2)$  — коэффициент корреляции, используя при интегрировании метод Лапласа, приходим к  $h(\vec{f}_1, \vec{f}_2) = \overline{G(\vec{f}_1)G(\vec{f}_2)G^*(\vec{f}_1 + \vec{f}_2)} = \overline{G(\vec{f}_1)G(\vec{f}_2)G^*(\vec{f}_1 + \vec{f}_2)}$ . Таким образом, моделирование фазовых флуктуаций для решения поставленной задачи, можно проводить только для функции  $\overline{G(\vec{f})}$ .

Проведено моделирование для различных  $r_0$ , с учетом соотношения  $r_0 = 0,31D\sigma_{\theta,D}^{-6/5}$  (без наклона фазового фронта). И того, что среднее значение атмосферных

флуктуаций по приемной апертуре (поэтому вводится обозначение  $\sigma_{\theta,D}$ ), как правило, не равно ее среднему по ансамблю нулевому значению. Заметим, что после полного усреднения для круглой апертуры диаметра  $D$ ,  $\overline{G(\vec{f})}$  будет численно равна площади пересечения кругов  $A(\vec{\rho})$  и  $A(\vec{\rho} - \lambda l/2\pi \vec{f})$ . Расстояние между центрами кругов равно  $(\lambda l/2\pi)|\vec{f}|$ . Поэтому при  $|\vec{f}| > 2\pi D/\lambda l$ ,  $G(\vec{f}) = 0$ . При  $|\vec{f}| < 2\pi D/\lambda l$  площадь пересечения кругов равна

$$\overline{G(\vec{f})} = 2/\pi \left[ \arccos(\lambda l|\vec{f}|/2\pi D) - (\lambda l|\vec{f}|/2\pi D) \sqrt{1 - (\lambda l/2\pi D)^2 |\vec{f}|^2} \right].$$

Моделирование при  $D = 3,12$  м,  $\sigma_{\theta,D} = 6,28$ ; (см. [1]), показало, что уменьшение среднеквадратической ошибки за счет предварительной адаптации в 1.6 раза позволяет сократить количество кадров необходимых для реализации качественного восстановления изображений МТК с 40 до 10 кадров. Т.е. предложенное комплексирование методов восстановления изображений дает положительный эффект.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Shumilov Yu. P., Bakut P. A., Vygon V. G., Grishin E. A., Shargorodskii V. D.* Photoreadout statistics analysis during space objects image acquisition in large aperture telescope. — In: Proc. SPIE 8773,87730K-1-87730K-6 (2013).